

**Universidade de Brasília**  
**Departamento de Economia**  
**Disciplina: Economia Quantitativa II**  
**Professor: Carlos Alberto**  
**Período: 2/2011**  
**Quarta Prova**

Sistema de Equações Diferenciais

$$|A_2 - r_i A_1| = 0 ; [A_2 - r_i A_1] C_i = 0 ; X_p; Y_p = -A_2^{-1} B$$

Em uma Equação Diferencial do tipo  $y'(x) + a(x)y(x) = b(x)$  (onde  $x$  é a variável dependente e  $a(x)$  e  $b(x)$  são funções) a solução vem dada pela seguinte expressão:

$$y(x) = e^{-\int a(x) dx} \left[ Cte + \int e^{\int a(x) dx} b(x) dx \right]$$

Em Cálculo de Variações, dada uma função objetivo dada por:

$$\int_0^T F(t, x(t), x'(t)) dt$$

$$\text{s.a. } (x_0) = x_0 \text{ e } (x_T) = x_T$$

Dadas  $F_x = F_{x'}$ , as condições de primeira ordem são resultado da Equação de Euler:  $F_x = \partial (F_{x'}) / \partial t$ .

Na Teoria do Controle Ótimo temos que o problema dado por:

$$\int F(t, x(t), x'(t)) dt$$

$$\text{s.a. } x' = g(x, y, t)$$

s.a.  $(x_0) = x_0$  e o ponto final pode adotar diferentes configurações)

onde  $y$  = variável de controle e  $x$  = variável de estado.

as condições de primeira ordem são dadas por:

$$\partial H / \partial y = 0; \lambda' = -\partial H / \partial x; x' = \partial H / \partial \lambda$$

onde  $H$  = Hamiltoniano e  $\lambda$  = variável de co-estado;

### Questões

1. Mediante o cálculo de variações, resolva o seguinte problema de minimização:

$$\text{Min. } \int_0^T x'^2 dt$$

$$\text{s.a. } x(0) = 0 ; x(T) = B$$

(Esta questão vale dois pontos)

**Resposta:**  $x(t) = (B/T)t$

2. Resolva, mediante Cálculo de Variações, o seguinte problema:

$$\text{Min. } \int_0^T [x^2 + c x'^2] dt$$

$$\text{s.a. } x(0) = x_0 \text{ e } x(T) = 0$$

onde:  $c$  é uma constante positiva.

(Não estudamos na aula a resolução de uma equação diferencial do tipo:  $y'' + ay = 0$ . Contudo, sua solução é extremamente fácil e vem dada pela expressão:  $y(t) = A_1 e^{\sqrt{a}t} + A_2 e^{-\sqrt{a}t}$ , onde  $A_1$  e  $A_2$  são constantes que devem ser definidas a partir das informações dadas no problema.

(Esta questão vale três pontos)

**Resposta:** temos que  $\partial F / \partial x = 2x$  e  $\partial F / \partial x' = 2cx'$ . Introduzindo essas expressões na Equação de Euler chegamos a:  $x'' - (1/c)x = 0$ . A solução dessa equação A resolução dessa equação diferencial de segunda ordem homogênea com coeficientes constantes está dada pela dica apresentada no problema está dada pela seguinte expressão:

$$x(t) = A_1 e^{rt} + A_2 e^{-rt}$$

onde:  $r = c^{0.5}$ .

Dadas as condições iniciais e finais temos que:

$$A_1 = -x_0 e^{-rT} / (e^{-rT} - e^{-rT}); A_2 = x_0 e^{-rT} / (e^{-rT} - e^{-rT})$$

Dessa forma, o resultado final é:

$$x(t) = x_0 e^{-rT} / (e^{-rT} - e^{-rT}) [ e^{r(T-t)} - e^{-r(T-t)} ]$$

4. Resolva o seguinte problema de Controle Ótimo:

**Max.**

$$\text{Max. } \int_0^{20} [4k - y^2] e^{-0.25t} dt$$

s.a.  $k' = -0.25k + y$   
 $k(0) = k_0$  e  $k(20)$  livre

(Esta questão vale cinco pontos)

**Resposta:**

Variável de Estado:

$$k(t) = (k_0 - 16 + 5.33 e^{-10}) e^{-0.25t} + 16 - 5.33 e^{0.5t - 10}$$

Variável de Controle:

$$y(t) = 4 (1 - e^{0.5t - 10})$$

Variável de Co-estado:

$$\mu(t) = 8 (1 - e^{0.5t - 10})$$